

DENNYS FABIAN PAILLACHO CHILUIZA

Datos generales

Apellidos: PAILLACHO CHILUIZA **Nombres:** DENNYS FABIAN
Fecha Nacimiento: 13/12/1976 **Teléfono:**

Situación profesional actual

Institución: ESPOL **Unidad Académica:** FACULTAD DE INGENIERÍA EN ELECTRICIDAD Y COMPUTACIÓN
Cargo: PROFESOR NO TITULAR OCASIONAL (TC) **Dedicación:** Tiempo Completo
Actividad Principal: Investigación **Correo institucional:** dpaillac@espol.edu.ec

Formación académica

- UNIVERSITAT POLITECNICA DE CATALUNYA, ESPAÑA, 03/05/2019, DOCTOR EN AUTOMATICA, ROBOTICA Y VISION
- UNIVERSIDAD POLITECNICA DE CATALUÑA, ESPAÑA, 20/07/2010, MASTER UNIVERSITARIO EN AUTOMATICA Y ROBOTICA
- ESCUELA SUPERIOR POLITÉCNICA DEL LITORAL, ECUADOR, 14/08/2003, INGENIERO EN COMPUTACIÓN (ESPECIALIZACIÓN SISTEMAS TECNOLÓGICOS)

Experiencia laboral en el departamento

- FACULTAD DE INGENIERIA EN ELECTRICIDAD Y COMPUTACION, PROFESOR NO TITULAR OCASIONAL (TC), 2018 - 2024
- FACULTAD DE INGENIERIA EN ELECTRICIDAD Y COMPUTACION, PROFESOR NO TITULAR OCASIONAL 1 (TC), 2016 - 2017
- SERVICIOS PROFESIONALES - EJECUCIÓN DE ACTIVIDADES DE INVESTIGACIÓN, 2022
- PROFESOR POSGRADO, 2019 - 2022
- SERVICIOS PROFESIONALES - EJECUCIÓN DE ACTIVIDADES, 2019

Experiencia laboral en otros departamentos y organizaciones

Principales intereses de investigación

Entre las líneas de interés se encuentran la Interacción humano-robot, robótica social, robots de servicio, robots móviles autónomos, entre otros

Principales publicaciones de los últimos 5 años

- ADVANCED METRICS TO EVALUATE AUTISTIC CHILDREN'S ATTENTION AND EMOTIONS FROM FACIAL CHARACTERISTICS USING A HUMAN-ROBOT-GAME INTERFACE; COMMUNICATIONS IN COMPUTER AND INFORMATION SCIENCE; 2023; https://link.springer.com/chapter/10.1007/978-3-031-45438-7_16
- ONLINE SOCIAL ROBOT NAVIGATION IN INDOOR, LARGE AND CROWDED ENVIRONMENTS; ICRA; 2023; <https://ieeexplore.ieee.org/document/10160603>
- METRICS FOR A HUMAN-ROBOT-GAME PLATFORM TO EVALUATE ATTENTION AND EMOTION IN CHILDREN WITH ASD; 2022 INTERNATIONAL CONFERENCE ON ELECTRICAL, COMPUTER, COMMUNICATIONS AND MECHATRONICS ENG; 2022; <https://ieeexplore.ieee.org/document/9988747>
- AUTONOMOUS INTELLIGENT NAVIGATION FOR MOBILE ROBOTS IN CLOSED ENVIRONMENTS; COMMUNICATIONS IN COMPUTER AND INFORMATION SCIENCE; 2021; <https://www.springerprofessional.de/en/autonomous-intelligent-navigation-for-mobile-robots-in-closed-en/19025482>
- METRICS DESIGN OF USABILITY AND BEHAVIOR ANALYSIS OF A HUMAN-ROBOT-GAME PLATFORM; COMMUNICATIONS IN COMPUTER AND INFORMATION SCIENCE; 2021; https://link.springer.com/chapter/10.1007%2F978-3-030-71503-8_13#copyrightInformation
- VISUAL METRICS FOR EDUCATIONAL VIDEOGAMES LINKED TO SOCIALLY ASSISTIVE ROBOTS IN AN INCLUSIVE EDUCATION FRAMEWORK; SMART INNOVATION, SYSTEMS AND TECHNOLOGIES; 2021; https://link.springer.com/chapter/10.1007/978-981-16-5063-5_10
- LOLY 1.0: A PROPOSED HUMAN-ROBOT-GAME PLATFORM ARCHITECTURE FOR THE ENGAGEMENT OF CHILDREN WITH AUTISM IN THE LEARNING PROCESS; ADVANCES IN INTELLIGENT SYSTEMS AND COMPUTING; 2020; https://link.springer.com/chapter/10.1007/978-3-030-59194-6_19#citeas

- KINEMATIC OPTIMIZATION OF THE ROBOT HEAD MOVEMENTS FOR THE EVALUATION OF HUMAN-ROBOT INTERACTION IN SOCIAL ROBOTICS; ADVANCES IN INTELLIGENT SYSTEMS AND COMPUTING; 2019; https://link.springer.com/chapter/10.1007/978-3-030-20216-3_11
- MECHANICAL DESIGN OF A SPATIAL MECHANISM FOR THE ROBOT HEAD CONFIGURATION IN SOCIAL ROBOTICS ; ADVANCES IN INTELLIGENT SYSTEMS AND COMPUTING; 2019; https://link.springer.com/chapter/10.1007/978-3-030-27928-8_25
- FORWARD AND INVERSE KINEMATICS OF A HUMANOID ROBOT HEAD FOR SOCIAL HUMAN ROBOT-INTERACTION; 2019 IEEE 4TH ECUADOR TECHNICAL CHAPTERS MEETING, ETCM 2019; 2019; <https://ieeexplore.ieee.org/document/9014887>

Membresía en sociedades científicas y profesionales

Premios y honores

Cursos en el año académico actual

- ELECTRICIDAD BÁSICA, número de paralelos: 3
- SISTEMAS DIGITALES I, número de paralelos: 3

Otras responsabilidades en el año académico actual

TUTORÍA ACADÉMICA DE PROYECTO INTEGRADOR (2H POR PROYECTO); ASISTENCIA Y PARTICIPACIÓN EN REUNIONES Y/O ACTIVIDADES PROGRAMADAS POR LA UNIDAD ACADÉMICA. PARTICIPACIÓN EN ACTIVIDADES DE CALIDAD, EVALUACIÓN Y ACREDITACIÓN, Y REVISIÓN CURRICULAR; COORDINADOR DE INVESTIGACIÓN DE UNIDAD ACADÉMICA; INVESTIGADOR (20 HORAS)

Desarrollo profesional

- Workshop: Explainable Robotics. 2023 IEEE International Conference on Robotics and Automation (ICRA),, 29/05/2023 - 29/05/2023, 8 HR., Dr Gerard Canal, Lecturer in Autonomous Systems, King's College London
- Mastering ROS Robot Manipulators, 24/02/2020 - 28/02/2020, 40 HR., The Construct Sim S.L.
- QUÉ BUSCAN LAS COMPAÑÍAS DE SILICON VALLEY COMO CAPITAL HUMANO, 23/01/2019 - 23/01/2019, 1 HR., ESPOL-I3LAB

