

- PASSIVE ALIGNING OF RIBBON CABLE IN SLIDING SURFACE GRIPPER FOR ASSEMBLY TASK; JOURNAL OF MECHANISMS AND ROBOTICS; 2021; <https://doi.org/10.1115/1.4048915>
- REPOSITION AND ALIGNMENT OF CABLE CONNECTORS USING A VIBRATION PLATE MANIPULATOR FOR WIRE HARNESS ASSEMBLY TASKS; INTERNATIONAL JOURNAL OF PRECISION ENGINEERING AND MANUFACTURING; 2021; <https://link.springer.com/article/10.1007/s12541-021-00490-5>
- PASSIVITY GUARANTEED DYNAMIC FRICTION MODEL WITH TEMPERATURE AND LOAD CORRECTION: MODELING AND COMPENSATION FOR COLLABORATIVE INDUSTRIAL ROBOT; IEEE ACCESS; 2021; <https://ieeexplore.ieee.org/document/9417160>

Membresía en sociedades científicas y profesionales

ASME

IEEE

Premios y honores

Cursos en el año académico actual

- ACTUADORES MECATRÓNICOS, número de paralelos: 1
- DISEÑO MECATRÓNICO, número de paralelos: 3
- INTRODUCCIÓN A LA MECATRÓNICA, número de paralelos: 2
- SISTEMAS DE MONITOREO Y CONTROL INDUSTRIAL, número de paralelos: 1

Otras responsabilidades en el año académico actual

CONSEJERIA ACADÉMICA (10 ESTUDIANTES O FRACCIÓN POR HORA); TUTORÍA ACADÉMICA DE PROYECTO INTEGRADOR (2H POR PROYECTO); INVESTIGACIÓN (20 HORAS)

Desarrollo profesional

- ÉTICA PÚBLICA, 04/12/2025 - 21/12/2025, 10 HR., EDUCACIÓN ORGANIZACIONAL CONTINUA
- COLLABORATIVE ROBOTICS IN INDUSTRY SPECIALIZATION, 01/09/2024 - 15/10/2024, 40 HR., COURSERA L&T EDUTECH
- INTERFACING WITH THE ARDUINO, 01/09/2024 - 18/10/2024, 11 HR., COURSERA UNIVERSITY OF CALIFORNIA, IRVINE
- THE ARDUINO PLATFORM AND C PROGRAMMING, 01/09/2024 - 15/10/2024, 12 HR., COURSERA UNIVERSITY OF CALIFORNIA, IRVINE
- DESIGN OF CPS WITH ARM PROCESSOR USING EMBEDDED C, 01/09/2024 - 18/10/2024, 11 HR., COURSERA L&T EDUTECH