

JUAN DANIEL GALARZA PANIMBOZA

Datos generales

Apellidos: GALARZA PANIMBOZA
Fecha: 20/05/1994
Nacimiento:

Nombres: JUAN DANIEL
Teléfono:

Situación profesional actual

Institución: ESPOL

Cargo: TÉCNICO DOCENTE 1 (TC)
Actividad Principal: Docencia

Unidad Académica: FACULTAD DE INGENIERÍA MECÁNICA Y CIENCIAS DE LA PRODUCCIÓN
Dedicación: Tiempo Completo
Correo institucional: judagala@espol.edu.ec

Formación académica

- UNIVERSIDAD INTERNACIONAL DE LA RIOJA, ESPAÑA, 26/10/2022, MÁSTER UNIVERSITARIO EN INDUSTRIA 4.0
- ESCUELA POLITECNICA DEL EJERCITO, ECUADOR, 01/02/2019, INGENIERO EN MECATRONICA

Experiencia laboral en el departamento

- FACULTAD DE INGENIERIA MECANICA Y CIENCIAS DE LA PRODUCCION, TÉCNICO DOCENTE 1 (TC), 2021 - 2026

Experiencia laboral en otros departamentos y organizaciones

- PROCESADORA VYMSA, TÉCNICO DE DISEÑO Y DESARROLLO, 08/06/2019 - 03/06/2021
- GUVIMETAL, ASISTENTE DE PROYECTOS, 01/10/2018 - 11/01/2019
- GUVIMETAL, PASANTE DE MANUFACTURA, 01/08/2017 - 31/10/2017

Principales intereses de investigación

Visión por computadora.
IoT.
Manipuladores robóticos.

Principales publicaciones de los últimos 5 años

Membresía en sociedades científicas y profesionales

Premios y honores

Cursos en el año académico actual

- HIDRÁULICA Y NEUMÁTICA, número de paralelos: 6
- SISTEMAS FLEXIBLES DE MANUFACTURA, número de paralelos: 10

Otras responsabilidades en el año académico actual

COORDINADOR DE PRÁCTICAS EMPRESARIALES; TUTORÍA DE PRÁCTICAS DE SERVICIO COMUNITARIO (MIN 2H- MAX 10H); TUTORÍA DE PRÁCTICAS EMPRESARIALES; DIRECCIÓN DE LOS APRENDIZAJES PRÁCTICOS Y DE LABORATORIO, BAJO LA COORDINACIÓN DE UN PROFESOR

Desarrollo profesional

- CERTIFICACIÓN COMO OPERADOR DEL SISTEMA NACIONAL DE COMPRAS PÚBLICAS - FUNDAMENTOS DE CONTRATACIÓN PÚBLICA, 28/10/2023 - 28/10/2023, 1 HR., SERVICIO NACIONAL DE CONTRATACION PUBLICA
- CURSO DE ROBÓTICA ABB - IRB 2600, 05/09/2022 - 07/09/2022, 20 HR., ROBONERGY SAS
- ANÁLISIS DE FATIGA CON ANSYS MECHANICAL, 27/09/2021 - 01/10/2021, 40 HR., ABKREA INGENIERIA